

— TD20 —

Fonctions de plusieurs variables sur un ouvert de \mathbb{R}^n

Éléments de topologie de \mathbb{R}^n

Exercice 20.1 (★)

Les ensembles suivants sont-ils ouverts ?

$$A = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, xyz \neq 0\}; B = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, 2x^2y - 5z < 3 \text{ ou } |z| > 2\}$$

$$C = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, |x| \neq 1 \text{ et } y \neq 1\}; D = \mathbb{R}^n \setminus \{(a_1, \dots, a_n)\}.$$

Fonctions \mathcal{C}^2 sur un ouvert de \mathbb{R}^n

Exercice 20.2 (★)

On considère la fonction f définie par $f(x, y) = \ln(1 + xy)$.

1. Déterminer son ensemble de définition Ω et montrer que c'est un ouvert.
2. Montrer que f est de classe \mathcal{C}^2 sur Ω et déterminer son gradient et sa hessienne en tout point de Ω .
3. Justifier l'existence et déterminer le développement limité à l'ordre 2 de f en $a = (1, 1)$.

Exercice 20.3 (★★★) Soit la fonction $f : (x, y) \mapsto \begin{cases} \frac{xy^3}{x^2 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$

1. Montrer que f est de classe \mathcal{C}^1 et déterminer ses dérivées partielles premières.
2. Calculer $\partial_{1,2}^2 f(0, 0)$ et $\partial_{2,1}^2 f(0, 0)$. f est-elle de classe \mathcal{C}^2 ?

Recherche d'extrema sur un ouvert

Exercice 20.4 (★)

Soit $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction de classe \mathcal{C}^2 , et $a \in \mathbb{R}^n$ un point critique de f . Notons $A = \nabla^2 f(a)$. Conclure si possible sur la nature local de a dans les cas suivants :

- | | | |
|---|--|---|
| <ul style="list-style-type: none"> • $\text{Spec}(A) = \{1, 2\}$ • $\text{Spec}(A) = \{2, -2\}$ | | <ul style="list-style-type: none"> • $\text{Spec}(A) = \{0, -2, -6\}$ • $\text{Spec}(A) = \{-2, 0, 2\}$ |
|---|--|---|

Exercice 20.5 (★)

Considérons la fonction $f : (x, y) \mapsto x^3 + xy + y^3$.

1. Représenter graphiquement cette fonction à l'aide de Python.
2. Déterminer les points critiques de la fonction f .

3. Déterminer graphiquement la nature de ces points critiques. Vérifier ces résultats par le calcul.
4. Déterminer les vecteurs propres de la hessienne de f en le point col. Pouvez vous retrouver graphiquement ces vecteurs ?

Exercice 20.6 (★★)

Soit f la fonction définie sur $\Omega =]0, 1[\times]0, 1[$ par $f(x, y) = \frac{1}{1-x} + \frac{1}{1-y} + \frac{1}{x+y}$.

1. Montrer que f est \mathcal{C}^2 sur l'ouvert Ω , et calculer ses dérivées partielles premières et secondes.
2. Déterminer les points critiques de f .
3. Montrer que f admet un extremum local sur Ω .

Exercice 20.7 (★★)

Étudier les extrema locaux des fonctions suivantes et préciser s'il s'agit d'extrema globaux. On pourra s'aider de Python (représentation graphique de la fonction, valeurs propres de la hessienne).

$$f : (x, y) \mapsto x^4 + y^4 - 2(x - y)^2 ; \quad f : (x, y) \mapsto x((\ln x)^2 + y^2)$$

$$f : (x, y, z) \mapsto 2x^2 - 4x + y^2 + 2y + z^2 - 2xz ; \quad f : (x, y, z) \mapsto xy + yz + zx - xyz$$

Exercice 20.8 (★★)

Soit f la fonction définie sur \mathbb{R}^3 par $f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - 2xyz$.

1. Justifier que f est de classe \mathcal{C}^2 , et calculer ses dérivées partielles d'ordre 1 et 2.
2. Montrer que f admet exactement cinq points critiques, dont le point $(0, 0, 0)$.
3. Déterminer la matrice hessienne de f en $(0, 0, 0)$, et en déduire que f possède un minimum local en $(0, 0, 0)$. Est-ce un minimum global de f ?
4. Pour chacun des autres points critiques, vérifier que 4 est valeur propre de la matrice hessienne, et déterminer si f admet ou non un extremum local en ce point.

Exercice 20.9 (★★ - EML ECE 2014)

On note $\varphi : \mathbb{R}_+^* \rightarrow \mathbb{R}$ la fonction définie par $\varphi(t) = e^t - te^{\frac{1}{t}}$. On note $U = \mathbb{R} \times]0, +\infty[$ et f la fonction définie sur U par

$$f(x, y) = xy - e^x \ln(y).$$

1. Montrer l'équivalence : $\varphi(t) = 0 \Leftrightarrow t - \ln(t) - \frac{1}{t} = 0$.

En déduire que l'équation $\varphi(t) = 0$ possède une unique solution que l'on déterminera.

2. Montrer que f est \mathcal{C}^2 sur U et déterminer ses dérivées partielles premières et secondes.
3. Montrer que (x, y) est un point critique de f si et seulement si :

$$x > 0, \quad y = e^{\frac{1}{x}} \quad \text{et} \quad \varphi(x) = 0.$$

4. En déduire que f admet un unique point critique sur U .
5. f admet-elle un extremum local sur U ?

Exercice 20.10 (★)

Soit $f : (x, y) \mapsto x^2 + y^2 + 2xy + xy^3$.

1. Montrer que f est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 et qu'elle admet un unique point critique.
2. Déterminer les valeurs propres de la hessienne en ce point critique. Peut-on conclure quant à la nature de ce point critique ?
3. Étudier les signes de $f(x, x)$ et $f(x, -x)$, et conclure.

Exercice 20.11 (★★)

Soit la fonction f définie sur $(\mathbb{R}_+^*)^3$ par $f(x, y, z) = \frac{x}{y} + \frac{y}{z} + \frac{z}{x}$.

1. (a) Vérifier que f possède une infinité de points critiques, et que ceux-ci sont les points de la forme $A_a = (a, a, a)$, où a est un réel strictement positif quelconque.
 (b) Déterminer la matrice M de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ telle que $\nabla^2(f)(A_a) = \frac{1}{a^2}M$, puis déterminer les valeurs propres de M . En déduire alors celles de $\nabla^2(f)(A_a)$.
 (c) Cela permet-il de conclure quant à l'existence d'un extremum local de f sur $(\mathbb{R}_+^*)^3$?
2. (a) Soit $(x, y) \in (\mathbb{R}_+^*)^2$. Montrer que pour tout réel z strictement positif, on a :

$$\frac{x}{y} + \frac{y}{z} + \frac{z}{x} \geq \frac{x}{y} + 2\sqrt{\frac{y}{x}}.$$

- (b) En étudiant la fonction $t \mapsto t + \frac{2}{\sqrt{t}}$ sur $]0, +\infty[$, montrer que pour tout $(x, y) \in (\mathbb{R}_+^*)^2$, on a :

$$\frac{x}{y} + 2\sqrt{\frac{y}{x}} \geq 3.$$

- (c) Que peut-on alors conclure ?

Exercice 20.12 (★★)

Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par $f(x, y) = \left(1 + y + xy - \frac{x^2}{2}\right)e^y$.

1. Montrer que f est \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 , déterminer ses dérivées partielles premières et secondes.
2. Montrer que f admet un unique point critique (α, β) .
3. Vérifier que la détermination des valeurs propres de $\nabla^2 f(\alpha, \beta)$ ne suffit pas à déterminer la nature de ce point critique.
4. Déterminer un vecteur propre u de $\nabla^2 f(\alpha, \beta)$ associé à la valeur propre 0.
5. En étudiant la fonction $t \mapsto f((\alpha, \beta) + tu)$, déterminer la nature du point critique (α, β) .

Exercice 20.13 (★★ - Position du graphe par rapport à l'hyperplan tangent - )

Soit f une fonction de classe \mathcal{C}^2 sur un ouvert U de \mathbb{R}^n . Soit $a \in U$.

On note q_a la forme quadratique associée à la matrice hessienne $\nabla^2(f)(a)$.

On considère la fonction g définie pour tout $x \in U$ par :

$$g(x) = f(x) - f(a) - \langle \nabla(f)(a), x - a \rangle.$$

1. Montrer que $g(a) = 0$, que a est un point critique de g et que $\nabla^2(g)(a) = \nabla^2(f)(a)$.
2. En déduire les résultats suivants :
 - Si $\text{Sp}(\nabla^2(f)(a)) \subset \mathbb{R}_+^*$, alors le graphe de f se situe localement au-dessus de l'hyperplan tangent en a .
 - Si $\text{Sp}(\nabla^2(f)(a)) \subset \mathbb{R}_-^*$, alors le graphe de f se situe localement au-dessous de l'hyperplan tangent en a .
 - Si $\nabla^2(f)(a)$ possède des valeurs propres non nulles de signes contraires, alors le graphe de f traverse l'hyperplan tangent au voisinage de a .
3. On suppose que U est un ouvert convexe et que pour tout $x \in U$, $\text{Sp}(\nabla^2(f)(x)) \subset \mathbb{R}_+$. Que peut-on en déduire ? Quel résultat sur les fonctions convexes d'une variable réelle généralise-t-on ?
4. **Application.** Soit $f : (x, y) \mapsto x^3 + y^3$.
 - (a) Étudier localement la position relative du graphe de f par rapport à son hyperplan tangent en $(1, 1)$, $(-1, -1)$ et $(-1, 1)$.
 - (b) **Python.** Représenter le graphe de f ainsi que les plans tangents en ces trois points. Vérifier graphiquement les résultats de la question précédente.

1. On a $g(x) = f(x) - f(a) - \langle \nabla f(a), x - a \rangle = 0$. De plus on a pour tout $x = (x_1, \dots, x_n)$:

$$g(x) = f(x) - f(a) - \langle \nabla f(a), x - a \rangle = f(x) - f(a) - \sum_{k=1}^n \partial_k f(a)(x_k - a_k)$$

La fonction f est supposée de classe \mathcal{C}^2 sur U , et $x \in U \mapsto f(a) + \sum_{k=1}^n \partial_k f(a)(x_k - a_k)$ est polynomiale donc \mathcal{C}^2 . Par différence de fonctions de classe \mathcal{C}^2 , g est \mathcal{C}^2 sur U . De plus on a pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ et pour tout $x \in U$:

$$\partial_i g(x) = \partial_i f(x) - \partial_i f(a).$$

En particulier, on a $\partial_i g(a) = 0$ pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$. Donc g admet un point critique en a .

Enfin, pour tout $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ et pour tout $x \in U$, on a :

$$\partial_{i,j} g(x) = \partial_{i,j} f(x).$$

Ainsi on a $\nabla^2 g(x) = \nabla^2 f(x)$ pour tout $x \in \mathbb{R}$, et en particulier $\nabla^2 g(a) = \nabla^2 f(a)$.

2. Cela résulte directement du cours. En effet :
 - Si $\text{Sp}(\nabla^2(g)(a)) = \text{Sp}(\nabla^2(f)(a)) \subset \mathbb{R}_+^*$, alors g admet un minimum local en a , et donc pour tout x au voisinage de a :

$$g(x) \geq g(a) = 0 \quad \Rightarrow \quad f(x) \geq f(a) + \langle \nabla f(a), x - a \rangle.$$

Ainsi le graphe de f se situe localement au-dessus de l'hyperplan tangent en a .

- Si $\text{Sp}(\nabla^2(g)(a)) = \text{Sp}(\nabla^2(f)(a)) \subset \mathbb{R}_-^*$, alors cette fois g admet un maximum local en a , et on conclut de même que le graphe de f se situe localement au-dessous de l'hyperplan tangent en a .

- Si $\text{Sp}(\nabla^2(g)(a)) = \nabla^2(f)(a)$ possède des valeurs propres non nulles de signes contraires, alors g n'admet pas d'extremum local en a , de sorte qu'il existe x et y au voisinage de a tels que :

$$g(x) < g(a) = 0 \quad \text{et} \quad g(y) > g(a) = 0,$$

ce qui se réécrit :

$$f(x) < f(a) + \langle \nabla f(a), x - a \rangle \quad \text{et} \quad f(y) > f(a) + \langle \nabla f(a), y - a \rangle.$$

Ainsi le graphe de f traverse l'hyperplan tangent au voisinage de a .

3. Supposons que f soit une fonction de classe \mathcal{C}^2 sur U ouvert convexe et que $\text{Sp}(\nabla^2 f(x)) \subset \mathbb{R}_+$ pour tout $x \in U$. Pour tout $a \in U$, g est de classe \mathcal{C}^2 sur U , satisfait également $\text{Sp}(\nabla^2 g(x)) \subset \mathbb{R}_+$, et admet a pour point critique. Par le cours, on sait que g admet un minimum global en a sur U . Ainsi le graphe de f est au dessus de son plan tangent en a sur U .

Ce résultat est à rapprocher du suivant, bien connu de tous : si $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ est \mathcal{C}^2 et convexe sur un intervalle I ouvert de \mathbb{R} , son graphe est au dessus de toutes ces tangentes.

4. (a) Soit $f : (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mapsto x^3 + y^3$. Pour connaître la position du graphe de f par rapport à son plan tangent en un point a , il suffit de regarder le signe des valeurs propres de $\nabla^2 f(a)$. Ici, f est polynomiale donc \mathcal{C}^2 , et on a pour tout $x \in \mathbb{R}^2$:

$$\nabla f(x) = (3x^2, 3y^2) \quad \text{et} \quad \nabla^2 f(x) = \begin{pmatrix} 6x & 0 \\ 0 & 6y \end{pmatrix}.$$

En particulier, on a :

- pour $a_1 = (1, 1)$, $\nabla^2 f(a_1) = 6I_2$ dont le spectre est $\{6\} \subset \mathbb{R}_+^*$. Le graphe de f est au voisinage de a_1 au dessus de son plan tangent en a_1 .
- pour $a_2 = (-1, -1)$, on a $\nabla^2 f(a_2) = -6I_2$ de spectre $\{-6\} \subset \mathbb{R}_-^*$. Le graphe de f est au voisinage de a_2 en dessous de son plan tangent en a_2 .
- enfin pour $a_3 = (-1, 1)$, on a $\nabla^2 f(a_3) = \begin{pmatrix} -6 & 0 \\ 0 & 6 \end{pmatrix}$ de spectre $\{-6, 6\}$. Le graphe de f traverse l'hyperplan tangent au voisinage de a_3 .

- (b) Déterminons pour commencer les équations des plans tangents :

- en $a_1 = (1, 1)$, on a $\nabla f(a_1) = (3, 3)$ et l'équation du plan tangent (P_1) en a_1 est :

$$f(a_1) + \langle \nabla f(a_1), (x - 1, y - 1) \rangle = z \quad \Rightarrow \quad 2 + 3(x - 1) + 3(y - 1) = z.$$

- en $a_2 = (-1, -1)$, l'équation du plan tangent (P_2) est :

$$f(a_2) + \langle \nabla f(a_2), (x + 1, y + 1) \rangle = z \quad \Rightarrow \quad -2 + 3(x + 1) + 3(y + 1) = z.$$

- en $a_3 = (-1, 1)$, l'équation du plan tangent (P_3) est :

$$f(a_3) + \langle \nabla f(a_3), (x + 1, y - 1) \rangle = z \quad \Rightarrow \quad 3(x + 1) + 3(y - 1) = z.$$

Reste à représenter les graphes de toutes ces fonctions à l'aide de Python.

```

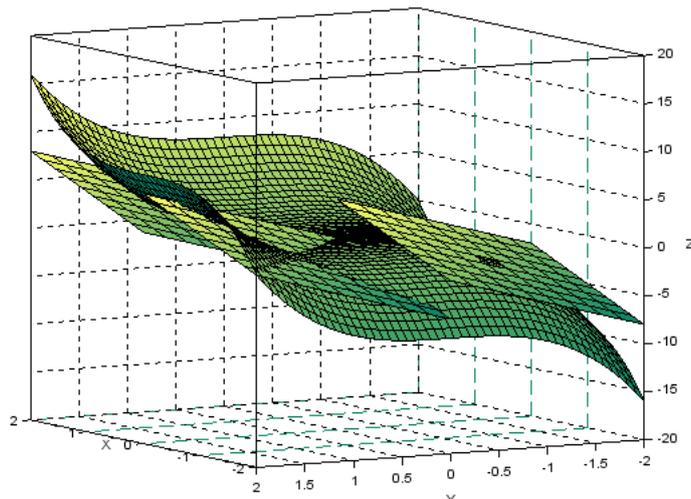
1 | def z = f(x,y);
2 |     return x^3+y^3
3 |
4 | x = np.linspace(-2,2,50)
    
```

```

5 y = np.linspace(-2,2,50)
6 X,Y = np.meshgrid(x,y)
7 ax.plot_surface(X,Y,f(X,Y), cmap='summer')
8
9 def P1(x,y):
10     return 2+3*(x-1)+3*(y-1)
11
12 x = np.linspace(0,2,10)
13 y = np.linspace(0,2,10)
14
15 X,Y = np.meshgrid(x,y)
16 ax.plot_surface(X,Y,P1(X,Y), cmap='summer')
17
18 def P2(x,y):
19     return -2+3*(x+1)+3*(y+1)
20
21 x = np.linspace(-2,0,10)
22 y = np.linspace(-2,0,10)
23 X,Y = np.meshgrid(x,y)
24 ax.plot_surface(X,Y,P2(X,Y), cmap='summer')
25
26 def P3(x,y):
27     return 3*(x+1)+3*(y-1)
28
29 x = np.linspace(-2,0,10)
30 y = np.linspace(0,2,10)
31 X,Y = np.meshgrid(x,y)
32 ax.plot_surface(X,Y,P3(X,Y), cmap='summer')

```

On obtient en exécutant ce script le graphe suivant.



Exercice 20.14 (★★★ - Notations de Monge - 📄)

On suppose que f est une fonction de classe \mathcal{C}^2 sur U , un ouvert de \mathbb{R}^2 .
Soit $a \in U$ un point critique de f .

On note : $r = \partial_{1,1}^2(f)(a)$, $t = \partial_{2,2}^2(f)(a)$ et $s = \partial_{1,2}^2(f)(a)$ de sorte que $\nabla^2(f)(a) = \begin{pmatrix} r & s \\ s & t \end{pmatrix}$.

1. On note λ_1 et λ_2 les valeurs propres de $\nabla^2(f)(a)$ (non nécessairement distinctes).
Montrer que $rt - s^2 = \lambda_1\lambda_2$ et $r + t = \lambda_1 + \lambda_2$.
2. En déduire le résultat suivant :
 - Si $rt - s^2 > 0$ et $r > 0$ alors f admet un minimum local en a .
 - Si $rt - s^2 > 0$ et $r < 0$ alors f admet un maximum local en a .
 - Si $rt - s^2 < 0$ alors a est un point selle de f .
3. **Python.** Écrire une fonction qui prend en entrée une matrice symétrique 2×2 et qui renvoie la nature du point critique correspondant.
4. **Application.** Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par $f(x, y) = x^3 + 3xy^2 - 15x - 12y$.
 - (a) Montrer que f est \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 et calculer les dérivées partielles premières et secondes.
 - (b) Montrer que f admet quatre points critiques et les déterminer.
 - (c) Sans calculer de valeurs propres, déterminer les extrema locaux de f .

Exercice 20.15 (★★★★ - Équation des ondes en dimension 1 - Oral HEC 2017)

1. Soient a et b deux applications de \mathbb{R} dans \mathbb{R} , de classe \mathcal{C}^∞ sur \mathbb{R} .
Soit f l'application de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R} telle que, pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$,

$$f(x, y) = \frac{1}{2} \left[a(x+y) + a(x-y) + \int_{x-y}^{x+y} b(s) ds \right].$$
 Justifier que f est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 et montrer que $\partial_{1,1}^2(f) - \partial_{2,2}^2(f)$ est l'application nulle.
Pour $x \in \mathbb{R}$, préciser les valeurs de $f(x, 0)$ et de $\partial_2(f)(x, 0)$.
2. Dans cette question, f désigne une application de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R} qui est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 .
 - (a) Montrer qu'il existe une unique application g de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R} telle que pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$,

$$f(x, y) = g(x+y, x-y).$$
 Dans la suite, on admettra que l'application g ainsi définie est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 .
 - (b) Si g désigne l'application définie au a), montrer que pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$,

$$\partial_{1,1}^2(f)(x, y) - \partial_{2,2}^2(f)(x, y) = 4\partial_{1,2}^2(g)(x+y, x-y).$$
 - (c) En déduire que si $\partial_{1,1}^2(f) - \partial_{2,2}^2(f)$ est l'application nulle et que pour tout $x \in \mathbb{R}$, $f(x, 0) = \partial_2(f)(x, 0) = 0$, alors f est l'application nulle.
3. (a) Montrer qu'il existe une unique application f de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R} qui est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 telle que $\partial_{1,1}^2(f) - \partial_{2,2}^2(f)$ soit l'application nulle et que pour tout $x \in \mathbb{R}$, $f(x, 0) = x^2$ et $\partial_2(f)(x, 0) = x$, et déterminer cette application.
(b) Étudier les extremums de f .

1. Notons B une primitive de b , qui sera nécessairement de classe \mathcal{C}^∞ . Alors

$$f(x, y) = \frac{1}{2} [a(x+y) + a(x-y) + B(x+y) - B(x-y)]$$

Les fonctions $(x, y) \mapsto x+y$ et $(x, y) \mapsto x-y$ étant polynomiales sur \mathbb{R}^2 , elles y sont de classe \mathcal{C}^2 , et donc par somme de composées de fonctions \mathcal{C}^2 , f est également \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 .

On a alors

$$\begin{aligned}\partial_1(f)(x, y) &= \frac{1}{2} [a'(x+y) + a'(x-y) + b(x+y) - b(x-y)] \\ \partial_2(f)(x, y) &= \frac{1}{2} [a'(x+y) - a'(x-y) + b(x+y) + b(x-y)]\end{aligned}$$

Et donc

$$\begin{aligned}\partial_{1,1}^2(f)(x, y) &= \frac{1}{2} [a''(x+y) + a''(x-y) + b'(x+y) - b'(x-y)] \\ \partial_{2,2}^2(f)(x, y) &= \frac{1}{2} [a''(x+y) + a''(x-y) + b'(x+y) - b'(x-y)].\end{aligned}$$

Et puisque $\partial_{1,1}^2(f)(x, y) = \partial_{2,2}^2(f)(x, y)$, alors leur différence est nulle.

Notons qu'on a $f(x, 0) = a(x)$ et $\partial_2(f)(x, 0) = b(x)$.

2. (a) L'application $h : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, (x, y) \mapsto (x+y, x-y)$ est un endomorphisme de \mathbb{R}^2 .

Sa matrice dans la base canonique est $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$, dont le déterminant est non nul, donc h est un isomorphisme ¹ de \mathbb{R}^2 .

¹ Et en particulier, h est une bijection.

$$f = g \circ h \Leftrightarrow f \circ h^{-1} = g.$$

Ainsi, $g = f \circ h^{-1}$ est l'unique application de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R} vérifiant la condition demandée.

Remarque. Notons au passage que $A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$, de sorte que $h^{-1}(x, y) = \left(\frac{x+y}{2}, \frac{x-y}{2}\right)$. Et donc on a $\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, g(x, y) = f\left(\frac{x+y}{2}, \frac{x-y}{2}\right)$.

- (b) Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. Par définition, $\partial_1 f(x, y)$ est la dérivée en $t = x$ de $t \mapsto f(t, y)$.

Or, $f(t, y) = g((y, -y) + t(1, 1))$.

Un résultat du cours nous assure alors que cette dérivée vaut

$$\partial_1(f)(x, y) = \langle \nabla g((y, -y) + x(1, 1)), (1, 1) \rangle = \partial_1(g)(x+y, x-y) + \partial_2(g)(x+y, x-y).$$

Le même raisonnement, appliqué aux fonctions $\partial_1(g)(x+y, x-y)$ et $\partial_2(g)(x+y, x-y)$ peut s'appliquer pour re-dériver par rapport à x :

$$\begin{aligned}\partial_{1,1}^2(f)(x, y) &= \partial_{1,1}^2(g)(x+y, x-y) + \partial_{2,1}^2(g)(x+y, x-y) + \partial_{1,2}^2(g)(x+y, x-y) \\ &\quad + \partial_{2,2}^2(g)(x+y, x-y).\end{aligned}$$

De même, puisque $f(x, y) = g((x, x) + y(1, -1))$:

$$\partial_2(f)(x, y) = \langle \nabla g((x, x) + y(1, -1)), (1, 1) \rangle = \partial_1(g)(x+y, x-y) - \partial_2(g)(x+y, x-y).$$

Et alors

$$\begin{aligned}\partial_{2,2}^2(f)(x, y) &= \partial_{1,1}^2(g)(x+y, x-y) - \partial_{1,2}^2(g)(x+y, x-y) - \partial_{2,1}^2(g)(x+y, x-y) \\ &\quad + \partial_{2,2}^2(g)(x+y, x-y).\end{aligned}$$

Puisque g est \mathcal{C}^2 , par le théorème de Schwarz, $\partial_{1,2}^2(g) = \partial_{2,1}^2(g)$ et donc

$$\partial_{1,1}^2(f)(x, y) - \partial_{2,2}^2(f)(x, y) = 4\partial_{1,2}^2(g)(x + y, x - y).$$

(c) Si $\partial_{1,1}^2(f) - \partial_{2,2}^2(f)$ est l'application nulle, alors, par la question précédente,

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, \partial_{1,2}^2(g)(x + y, x - y) = 0$$

Et puisque $(x, y) \mapsto (x + y, x - y)$ est une bijection de \mathbb{R}^2 sur lui-même, cela signifie que $\partial_{1,2}^2(g)$ est nulle.

Ainsi, pour tout $y \in \mathbb{R}$, $x \mapsto \partial_2(g)(x, y)$ est une application constante. Notons $u(y)$ sa valeur, de sorte que pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, $\partial_2(g)(x, y) = u(y)$.

La fonction u est alors de classe \mathcal{C}^1 sur \mathbb{R} , car $\partial_2(g)$ est de classe \mathcal{C}^1 , et que

$$u(y) = \partial_2(g)(0, y) = \partial_2 g((0, 0) + y(0, 1)).$$

Si U est une primitive de u , alors pour tout $x \in \mathbb{R}$, les fonctions $y \mapsto g(x, y)$ et U ont mêmes dérivées, donc elles diffèrent d'une constante : il existe $v(x) \in \mathbb{R}$ tel que

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, g(x, y) = U(y) + v(x)$$

La fonction v est alors de classe \mathcal{C}^2 car

$$v(t) = g(t, 0) - U(0) = g((0, 0) + t(1, 0)) - U(0).$$

On a alors $f(x, 0) = g(x, x) = U(x) + v(x)$ et $\partial_2 f(x, 0) = \partial_1(g)(x, x) - \partial_2 g(x, x)$.

Mais $\partial_1(g)(x, y) = v'(x)$ et $\partial_2(g)(x, y) = U'(y) = u(y)$ et donc

$$\partial_2(f)(x, 0) = v'(x) - u(x).$$

Ainsi, si $f(x, 0) = 0$, il vient, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $U(x) + v(x) = 0$ et donc $u(x) + v'(x) = 0$.

De même, si $\partial_2 f(x, 0) = 0$, alors pour tout $x \in \mathbb{R}$, $u(x) - v'(x) = 0$.

$$\text{Et donc } \begin{cases} u(x) + v'(x) = 0 \\ u(x) - v'(x) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow u(x) = v'(x) = 0$$

On en déduit que U et v sont constantes : il existe $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ telles que $\forall x \in \mathbb{R}$, $U(x) = \lambda$ et $v(x) = \mu$.

Et puisque $f(x, 0) = U(x) + v(x) = 0$, on en déduit que $\lambda + \mu = 0$ et donc

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, f(x, y) = U(y) + v(x) = \lambda + \mu = 0.$$

3. (a) D'après la première question, en posant $a(t) = t^2$ et $b(t) = t$, qui sont bien de classe \mathcal{C}^∞ , alors la fonction

$$f : (x, y) \mapsto \frac{1}{2} \left[a(x + y) + a(x - y) + \int_{x-y}^{x+y} b(t) dt \right]$$

vérifie bien les conditions requises.

Notons qu'on a alors

$$\begin{aligned} f(x, y) &= \frac{1}{2} \left[(x+y)^2 + (x-y)^2 + \int_{x-y}^{x+y} t dt \right] \\ &= \frac{1}{2} \left[2x^2 + 2y^2 + \frac{1}{2} [(x+y)^2 - (x-y)^2] \right] \\ &= x^2 + xy + y^2. \end{aligned}$$

Il existe donc bien une fonction f vérifiant les conditions demandées.

Passons à l'unicité, et supposons qu'il existe une autre application f_1 vérifiant ces mêmes conditions, et soit alors $h = f - f_1$.

La fonction h est alors \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 , et vérifie

$$\begin{aligned} \partial_{1,1}^2(h) - \partial_{2,2}^2(h) &= \partial_{1,1}^2(f) - \partial_{1,1}^2(f_1) - (\partial_{2,2}^2(f) - \partial_{2,2}^2(f_1)) \\ &= (\partial_{1,1}^2(f) - \partial_{2,2}^2(f)) - (\partial_{1,1}^2(f_1) - \partial_{2,2}^2(f_1)) = 0 \end{aligned}$$

De plus, pour $x \in \mathbb{R}$:

$$h(x, 0) = f(x, 0) - f_1(x, 0) = x^2 - x^2 = 0 \text{ et } \partial_2(h)(x, 0) = \partial_2(f)(x, 0) - \partial_2(f_1)(x, 0) = x - x = 0.$$

D'après la question 2.(c), h est donc la fonction nulle, de sorte que $f = f_1$.

Ceci prouve bien l'unicité de f , et donc il existe une et une seule fonction f vérifiant les conditions requises, et il s'agit de $f(x, y) = x^2 + xy + y^2$.

- (b) Notons que $f(x, y) = \frac{1}{2} [(x+y)^2 + x^2 + y^2]$, et donc $f(x, y) \geq 0$, avec égalité si, et seulement si, $x = y = 0$.

Et donc f possède un minimum global en $(0, 0)$, et ce minimum vaut 0.

D'autre part, $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x, 0) = \lim_{x \rightarrow +\infty} x^2 = +\infty$, et donc f ne possède pas de maximum.

Extrema des fonctions convexes sur \mathbb{R}^n

Exercice 20.16 (★★)

Soit f la fonction définie sur \mathbb{R}^n par :

$$f(x_1, \dots, x_n) = \sum_{k=1}^n x_k^2 + \left(1 - \sum_{k=1}^n x_k\right)^2.$$

1. Montrer que f est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^n et calculer ses dérivées partielles d'ordre 1 et 2.
2. Montrer que f admet un unique point critique $a = (a_1, \dots, a_n)$. On note $A = \nabla^2 f(a) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.
3. Déterminer les valeurs propres de A . En déduire que f admet un extremum local en a .
4. Montrer que f admet en fait un extremum global en a .

Exercice 20.17 (★★★ - QSP HEC 2016)

Soit $p \in \mathbb{N}^*$, E un espace euclidien et $(u_1, \dots, u_p) \in E^p$.

Montrer que la fonction $f : x \mapsto \sum_{k=1}^p \|x - u_k\|^2$ admet un minimum global sur E et le calculer.

Exercice 20.18 (★★★★ - Méthode du gradient (Oral ESCP 2012))

Soit n un entier, tel que $n \geq 2$. On considère \mathbb{R}^n muni de son produit scalaire canonique noté $\langle \cdot, \cdot \rangle$, de la norme associée notée $\| \cdot \|$, et $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, symétrique réelle dont les valeurs propres sont toutes strictement positives. On confond vecteur de \mathbb{R}^n et matrice colonne canoniquement associée et on pose, pour tout $X \in \mathbb{R}^n$, $\Phi(X) = {}^t X A X$.

1. Soit B un élément de \mathbb{R}^n . Montrer que l'équation $AX = B$ d'inconnue $X \in \mathbb{R}^n$ admet une unique solution qu'on notera R .
2. Montrer qu'il existe deux réels α et β strictement positifs tels que pour tout X de \mathbb{R}^n :

$$\alpha \|X\|^2 \leq \Phi(X) \leq \beta \|X\|^2.$$

Dans la suite de l'exercice, on pose pour $X \in \mathbb{R}^n$: $F(X) = \Phi(X) - 2 {}^t B X$.

2. (a) Déterminer le gradient ∇F_X et la hessienne $\nabla^2 F_X$ de F en X .
 (b) En déduire que F possède un minimum sur \mathbb{R}^n . En quel point est-il atteint ?
3. Soit $X \in \mathbb{R}^n$ fixé, $X \neq 0$. Déterminer $\alpha \in \mathbb{R}$ de façon à ce que $F(X - \alpha \nabla F_X)$ soit minimal. Calculer ce minimum.
4. Soit $X_0 \in \mathbb{R}^n$. On définit une suite $(X_k)_{k \in \mathbb{N}}$ de vecteurs de \mathbb{R}^n par, pour tout $k \in \mathbb{N}$: $X_{k+1} = X_k - \alpha_k \nabla F_{X_k}$, où $\alpha_k = \frac{\|\nabla F_{X_k}\|^2}{2\Phi(\nabla F_{X_k})}$ si $X_k \neq R$ et 0 sinon.
 - (a) Montrer que la suite $(F(X_k))_{k \in \mathbb{N}}$ converge.
 - (b) Exprimer $F(X_{k+1}) - F(X_k)$ en fonction de α_k et de ∇F_{X_k} .
5. Une suite $(Y_k)_{k \in \mathbb{N}}$ de vecteurs de \mathbb{R}^n sera dite convergente vers un vecteur $Z \in \mathbb{R}^n$ si $\lim_{k \rightarrow +\infty} \|Y_k - Z\| = 0$, ce qui revient à dire que les coordonnées de Y_k convergent vers les coordonnées correspondantes de Z .
 - (a) Montrer que la suite $(\nabla F_{X_k})_{k \in \mathbb{N}}$ converge vers 0.
 - (b) En déduire la limite de la suite $(X_k)_{k \in \mathbb{N}}$.

1. Les valeurs propres de A sont toutes non nulles, donc A est inversible. Et par conséquent, il existe un unique $X \in \mathbb{R}^n$, $X = A^{-1}B$ tel que $AX = B$.
2. Notons $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ les valeurs propres de A , comptées autant de fois que la dimension du sous-espace propre associé.

Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base orthonormée de vecteurs propres de A .

Alors tout vecteur X de \mathbb{R}^n s'écrit de manière unique $X = \sum_{i=1}^n x_i e_i$.

On a alors $\Phi(X) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2$.

Soit alors α (resp. β) la plus petite (resp. la plus grande) valeur propre de A , de sorte que pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\alpha \leq \lambda_i \leq \beta$. Alors

$$\forall X \in \mathbb{R}^n, \alpha \sum_{i=1}^n x_i^2 \leq \Phi(X) \leq \beta \sum_{i=1}^n x_i^2 \Leftrightarrow \alpha \|X\|^2 \leq \Phi(X) \leq \beta \|X\|^2$$

3. (a) La fonction F est de classe \mathcal{C}^1 car polynomiale. En effet, on a

$$F(X) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{i,j} x_i x_j - 2 \sum_{i=1}^n b_i x_i = \sum_{i=1}^n a_{i,i} x_i^2 + \sum_{i=1}^n \sum_{j \neq i} a_{i,j} x_i x_j - \sum_{i=1}^n b_i x_i$$

On a alors

$$\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \partial_k F(X) = 2a_{k,k}x_k + 2 \sum_{j \neq k} a_{k,j}x_j - 2b_k = 2 \left(\sum_{i=1}^n a_{k,i}x_i - b_k \right).$$

Autrement dit, en notant ∇F_X le gradient de F en X , on a (en confondant vecteur ligne et vecteur colonne, de sorte que ∇F_X est ici vu comme un vecteur colonne) :

$$\nabla F_X = 2(AX - B).$$

(b) On a

$$\begin{aligned} F(X + H) - F(X) &= {}^t(X + H)A(X + H) - 2{}^tB(X + H) - {}^tXAX + 2{}^tBX \\ &= {}^tHAX + {}^tXAH + {}^tHAH - 2{}^tBH = 2{}^tHAX + \Phi(H) - 2{}^tBH. \end{aligned}$$

Mais :

$$\langle \nabla F_X, H \rangle = {}^tH\nabla F_X = {}^tH2(AX - B) = -2{}^tHB + 2{}^tHAX.$$

Et donc $F(X + H) = F(X) + \langle \nabla F_X, H \rangle + \Phi(H)$.

(c) Le gradient de F s'annule en X si et seulement si $AX = B$, c'est-à-dire uniquement en $X = R$.

De plus, le résultat obtenu à la question précédente prouve que si X est un point critique, alors

$$F(X + H) - F(X) = \Phi(H) \geq \alpha \|X\|^2 \geq 0$$

Et donc F admet un minimum global en tout point critique.

Et puisque R est le seul point critique, F atteint un minimum global en R .

4. D'après la question 3.(b),

$$F(X - \alpha \nabla F_X) = F(X) - \alpha \langle \nabla F_X, \nabla F_X \rangle + \alpha^2 \Phi(\nabla F_X).$$

Si $X \neq R$, alors $\nabla F_X \neq 0$ et cette fonction est un polynôme du second degré en α , de coefficient dominant $\Phi(\nabla F_X) > 0$.

Alors ce trinôme admet un unique minimum atteint en $\alpha = \frac{\|\nabla F_X\|^2}{2\Phi(\nabla F_X)}$.

Ce minimum vaut alors $F(X) = \frac{\|\nabla F_X\|^4}{4\Phi(\nabla F_X)^2}$.

Enfin, si $X = R$, alors $\alpha \mapsto F(X - \alpha \nabla F_X)$ est constante égale à $F(X)$.

5. (a) Montrons que la suite $(F(X_k))_{k \in \mathbf{N}}$ est décroissante.

En effet, d'après la question précédente, $F(X_{k+1})$ est le minimum de $g_k : \alpha \mapsto F(X_k - \alpha \nabla F_{X_k})$.

Ce minimum est alors inférieur ou égal à $g_k(0) = F(X_k)$. Donc $F(X_{k+1}) \leq F(X_k)$.

Comme de plus la suite $(F(X_k))_{k \in \mathbf{N}}$ est minorée par $F(R)$, elle est convergente.

(b) Il vient donc :

$$\begin{aligned}
 F(X_{k+1}) - F(X_k) &= F(X_k - \alpha_k \nabla F_{X_k}) - F(X_k) \\
 &= \langle -\alpha_k \nabla F_{X_k}, \nabla F_{X_k} \rangle + \Phi(\alpha_k \nabla F_{X_k}) \\
 &= -\alpha_k \langle \nabla F_{X_k}, \nabla F_{X_k} \rangle + \alpha_k^2 \Phi(\nabla F_{X_k}) \\
 &= -\frac{\|\nabla F_{X_k}\|^2}{2\Phi(\nabla F_{X_k})} \|\nabla F_{X_k}\|^2 + \frac{\|\nabla F_{X_k}\|^4}{4\Phi(\nabla F_{X_k})} \\
 &= -\frac{\|\nabla F_{X_k}\|^4}{2\Phi(\nabla F_{X_k})}.
 \end{aligned}$$

6. (a) La suite $(F(X_k))_{k \in \mathbf{N}}$ converge, donc $\lim_{k \rightarrow +\infty} F(X_{k+1}) - F(X_k) = 0$, et donc

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} -\frac{\|\nabla F_{X_k}\|^4}{2\Phi(\nabla F_{X_k})} = 0$$

Or, en utilisant l'inégalité de la question 2, il vient

$$\frac{1}{\beta} \|\nabla F_{X_k}\|^2 \leq \frac{1}{\Phi(\nabla F_{X_k})} \leq \frac{1}{\alpha \|\nabla F_{X_k}\|^2}$$

et donc

$$\frac{\|\nabla F_{X_k}\|^4}{2\Phi(\nabla F_{X_k})} \geq \frac{1}{2\beta} \|\nabla F_{X_k}\|^2$$

Par conséquent $\lim_{k \rightarrow +\infty} \|\nabla F_{X_k}\| = 0$. Donc la suite (∇F_{X_k}) converge vers 0.

(b) On en déduit que

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} 2(AX - B) = 0 \Leftrightarrow \lim_{k \rightarrow +\infty} AX_k = B$$

et donc par multiplication par A^{-1} ,

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} X_k = A^{-1}B = R.$$

Quelques explications. Nous venons donc de prouver que nous avons un algorithme qui permet de déterminer le minimum de F : il suffit de partir de n'importe quel vecteur $X_0 \in \mathbb{R}^n$, et de construire la suite (X_k) comme décrit précédemment : elle converge alors automatiquement vers l'unique minimum de F .

Notons que dans ce cas précis, nous avons déjà une expression de R , et donc l'utilisation de cet algorithme n'était pas nécessaire.

En revanche, cette méthode, nommée méthode du gradient, se généralise à d'autres fonctions convexes. Rappelons-nous que le gradient indique la direction de plus forte pente.

Et donc en nous déplaçant dans la direction de $-\nabla F_{X_k}$, nous nous dirigeons vers le minimum de F . Il faut toutefois veiller à ne pas prendre α_k trop grand, car alors on risque de « dépasser » le point critique.